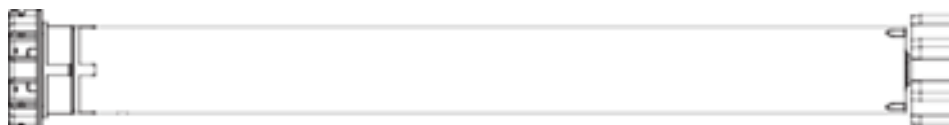




HDP

**MOTORE DIAMETRO 45MM CON BATTERIA A LITIO
PER TENDE A ZIP**



MANUALE D'INSTALLAZIONE ED USO



ITALIANO

Versione 3 01 / 09 / 2022

1.0 INDICAZIONI PER LA SICUREZZA, INSTALLAZIONE E USO



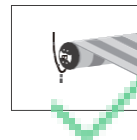
ATTENZIONE! Per la sicurezza delle persone, è importante leggere attentamente queste istruzioni e seguire scrupolosamente il metodo di montaggio descritto di seguito.

- CONSERVARE QUESTE ISTRUZIONI -

- Questo apparecchio può essere utilizzato da bambini di età superiore agli 8 anni e da persone con ridotte capacità fisiche, sensoriali o mentali o con mancanza di esperienza e conoscenza, purché siano state fornite loro istruzioni o supervisione relative all'uso sicuro dell'apparecchio e comprendano i pericoli connessi..
 - I bambini non devono giocare con l'apparecchio..
 - La pulizia e la manutenzione da parte dell'utente non devono essere effettuate da bambini senza supervisione.
 - Se il cavo di alimentazione è danneggiato, deve essere sostituito dal produttore, dal suo agente di assistenza o da personale qualificato per evitare pericoli.
 - **AVVERTENZA:** durante la pulizia, la manutenzione e la sostituzione di parti, l'unità deve essere scollegata dalla fonte di alimentazione..
 - Le istruzioni devono indicare che il livello di pressione sonora ponderato A dell'azionamento è pari o inferiore a 70 dB(A), ad esempio scrivendo $LpA \leq 70 \text{ dB(A)}$.
 - La massa e le dimensioni della parte azionata devono essere compatibili con la coppia nominale e il tempo di funzionamento nominale.
 - Il tipo di parte azionata per cui è destinato il motore.
 - **AVVERTENZA:** importanti istruzioni di sicurezza. Per la sicurezza delle persone è importante seguire queste istruzioni. Conservarle
 - Non consentire ai bambini di giocare con i comandi fissi. Tenere i telecomandi lontani dalla portata dei bambini.
 - Osservare l'otturatore in movimento e tenere le persone lontane fino a quando l'otturatore non è completamente chiuso.
 - **AVVERTENZA:** importanti istruzioni di sicurezza. Seguire tutte le istruzioni, poiché un'installazione errata può causare gravi lesioni.
 - Prima di cominciare ad installare il motore, eliminare tutte le parti non necessarie utilizzate in precedenza per il sollevamento della tapparella manualmente.
 - Prima di installare l'unità, rimuovere tutti i cavi non necessari e disattivare tutte le apparecchiature non necessarie per il funzionamento alimentato.
 - Questo apparecchio non è destinato all'uso da parte di persone (compresi i bambini) con ridotte capacità fisiche, sensoriali o mentali, o con mancanza di esperienza e conoscenza, a meno che non siano state fornite loro istruzioni o supervisione sull'uso dell'apparecchio da parte di una persona responsabile della loro sicurezza.
 - I bambini devono essere sorvegliati per assicurarsi che non giochino con l'apparecchio.
 - Il prodotto non è destinato a essere usato da persone (bambini compresi) le cui capacità fisiche, sensoriali o mentali siano ridotte, oppure con mancanza di esperienza o di conoscenza.
 - Scollegare l'azionamento dall'alimentazione o disattivare i comandi automatici quando si eseguono interventi di manutenzione, come la pulizia delle finestre, nelle vicinanze.
 - Non far cadere, urtare, forare o immergere il motore. Mantenere il cavo di alimentazione nella posizione corretta, come illustrato di seguito. Istruzioni di sicurezza importanti da leggere prima dell'installazione.
- Un'installazione errata può causare gravi lesioni e invaliderà la responsabilità e la garanzia del produttore.



Le operazioni di seguito elencate sono da considerarsi dannose per il motore. Eseguirle può danneggiare irreversibilmente il prodotto, facendo decadere la garanzia sullo stesso.

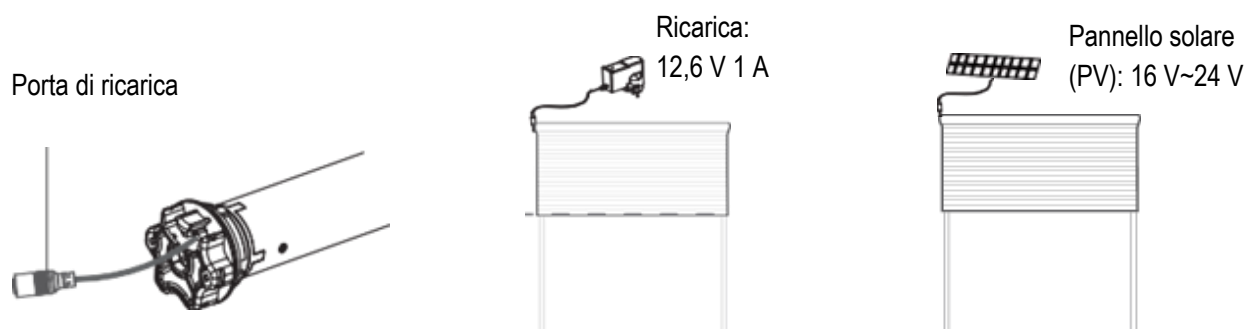


2.0 CARATTERISTICHE TECNICHE

- | | |
|--|--|
| <ul style="list-style-type: none"> • Centrale integrata • Modalità jog • Batteria al litio integrata • Compatibile con sensori • Ripristino alle impostazioni di fabbrica • Cambio direzione | <ul style="list-style-type: none"> • Protezione dallo stallo • Modalità motore commutabile • Blocco radio • Finecorsa elettronico • Posizione di arresto preferita • Funzione di rollback debug manuale/automatico |
|--|--|

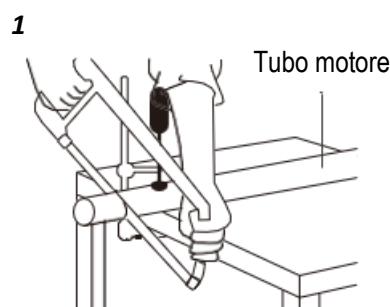
Temperatura d'esercizio	-10° C ~ +60° C
Tensione nominale	12 Vdc
Frequenza radio	433.9 Mhz
Durata massima di funzionamento continuo	6 minuti

3.0 ISTRUZIONI PER LA CARICA

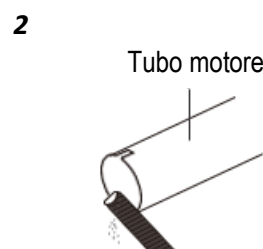


- Questo motore è dotato di una batteria agli ioni di litio da 12 V integrata con gestione della carica integrata.
- Massima potenza di carica del caricabatterie: 12,6 V 1 A.
- Prima del primo utilizzo, caricare il motore per 6 ore.
- Quando il motore è al di sotto di una certa tensione, emetterà 10 segnali acustici durante il funzionamento continuo, indicando un allarme di bassa tensione e la necessità di ricaricare.

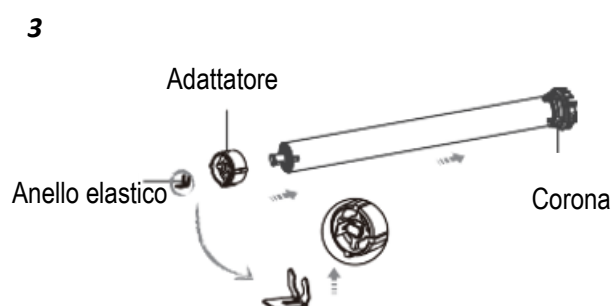
4.0 INSTALLAZIONE MOTORE



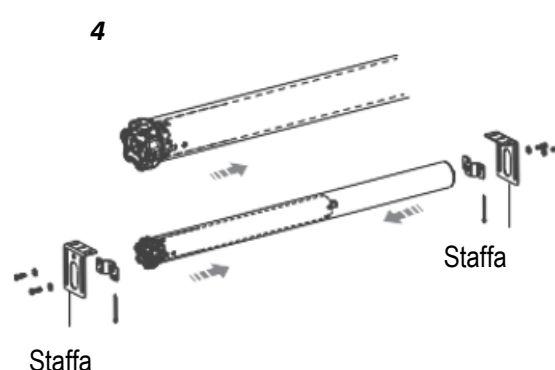
1) Tagliare il tubo del motore alla lunghezza desiderata.



2) Assicurarci che il bordo del tubo sia pulito e privo di sbavature.



3) Installare la corona e l'adattatore corretti sul motore. Assicurarci che l'adattatore di trasmissione sia installato saldamente e che la corona ruoti liberamente.



4) Allineare le tacche della corona e dell'adattatore di trasmissione con il tubo di trasmissione. Far scorrere il motore nel tubo di trasmissione e fissarlo. Installare la staffa del tappo posteriore e la staffa di scorrimento su entrambe le estremità

ATTENZIONE!

1. **Non esporre il motore a condizioni di umidità o temperature estreme.**
2. **Non forare il motore.**
3. **Non tagliare l'antenna e tenerla lontana da oggetti metallici.**
4. **Se il cavo di alimentazione o il connettore sono danneggiati, non utilizzarli.**
5. **Non consentire ai bambini di giocare con questo dispositivo.**
6. **Assicurarsi di utilizzare la corona e l'adattatore di trasmissione corretti.**
7. **Assicurarsi che il cavo di alimentazione e l'antenna siano liberi e protetti dalle parti in movimento.**
8. **I cavi che attraversano le pareti devono essere adeguatamente isolati.**
9. **Il motore deve essere montato esclusivamente in posizione orizzontale.**
10. **Prima dell'installazione, rimuovere i cavi non necessari e disattivare le apparecchiature non necessarie per il funzionamento elettrico.**
11. **L'installazione e la programmazione devono essere eseguite da un professionista qualificato; l'uso o la modifica al di fuori dell'ambito delle presenti istruzioni può invalidare la garanzia.**

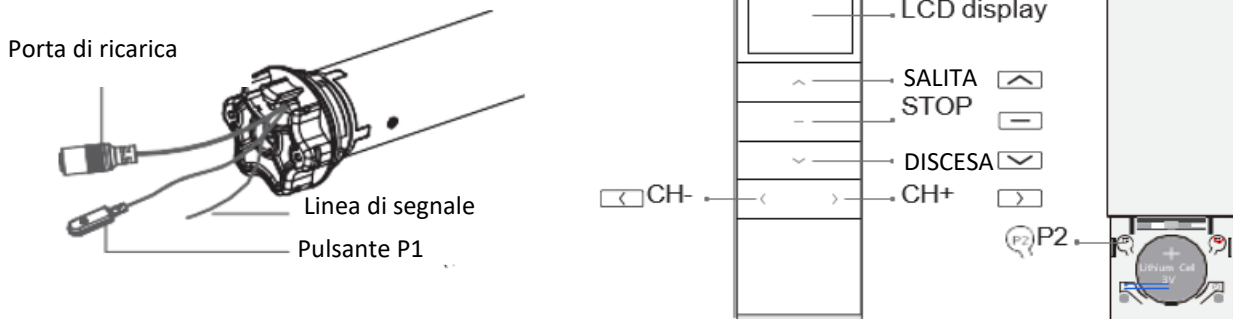


ATTENZIONE! Importanti istruzioni di sicurezza da leggere prima dell'uso.

5.0 AVVISO DI IMPOSTAZIONE

- Non azionare i motori in caso di allarme di bassa tensione.
- Funzionamento:
 1. Si prega di azionare i pulsanti entro 10 secondi. L'emettitore uscirà dalla modalità di impostazione se non viene eseguita alcuna operazione entro questo tempo.
 2. Il motore emetterà un segnale acustico o un segnale luminoso come promemoria dopo ogni fase di impostazione. Si prega di procedere alla fase successiva dopo il promemoria.
- Impostare la posizione limite
 1. Dopo l'impostazione del limite superiore/inferiore, la posizione del limite superiore/inferiore non può trovarsi nella stessa posizione.
 2. Dopo aver impostato i limiti, il motore mantiene la funzione di memoria di spegnimento.
 3. L'eliminazione dei limiti cancellerà tutta la memoria limitata.
 4. Il programma uscirà dall'impostazione dei limiti quando non vengono eseguite operazioni per 2 minuti.
- Se l'emettitore accoppiato viene perso, accoppiarne uno nuovo seguendo la stessa procedura.
- Un motore può memorizzare un massimo di 10 canali; una volta raggiunta la capacità massima, se si associa un nuovo canale, solo l'ultimo verrà coperto in modo circolare.

6.0 ISTRUZIONI PULSANTI



FUNZIONI DEL PULSANTE P1:

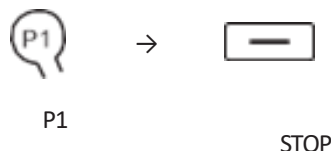
- 1) **Funzionamento ciclico:** premere una volta il pulsante P1, il motore funzionerà in modo ciclico: SU → STOP → GIÙ → STOP...
- 2) **Accoppiamento o accoppiamento di un emettitore aggiuntivo o eliminazione di un emettitore:** tenere premuto il pulsante P1 per 2 secondi, il motore emette un segnale acustico, rilasciare il pulsante, il motore emette un segnale acustico prolungato, se in modalità fabbrica, il motore è pronto per l'accoppiamento. Se in modalità utente, il motore è pronto per l'accoppiamento di un emettitore aggiuntivo o l'eliminazione di un emettitore.
- 3) **Blocco radio:** tenere premuto il pulsante P1 per 6 secondi, il motore emette due scatti, rilasciare il pulsante, il motore emette due segnali acustici, il motore entra in modalità di blocco radio, il motore non riceverà alcun segnale; premere una volta il pulsante P1 per disattivare il blocco radio.
- 4) **Cambio direzione:** tenere premuto il pulsante P1 per 10 secondi, il motore emette 3 impulsi, rilasciare il pulsante, il motore emette 3 segnali acustici, la direzione del motore è stata cambiata con successo.
- 5) **Ripristino della modalità di fabbrica:** tenere premuto il pulsante P1 per 14 secondi, il motore si avvia 4 volte ed emette 4 segnali acustici, il motore viene ripristinato alla modalità di fabbrica, tutte le impostazioni precedenti e gli emettitori sono stati cancellati. A questo punto il motore entrerà in modalità di sospensione profonda. Il motore non può essere controllato in modalità di sospensione profonda. A questo punto, è necessario premere il pulsante P1 per 2 secondi, quindi il motore si avvia per richiedere l'uscita dalla modalità di sospensione profonda.



IMPOSTAZIONI ESSENZIALI DI FABBRICA

È necessario completare i passaggi in modalità fabbrica per garantire il corretto funzionamento.

7.0 ABBINAMENTO



Dopo l'accensione del motore (1 segnale acustico breve e 1 segnale acustico lungo), oppure tenendo premuto il pulsante P1 per 2 secondi (1 segnale acustico breve), rilasciare il pulsante, il motore emette un segnale acustico lungo, entro 10 secondi, premere STOP per 2 secondi (2 segnali acustici brevi e 3 segnali acustici lunghi), il motore è accoppiato correttamente.

** Se entro 10 secondi il motore non riceve il segnale STOP da alcun emettitore, uscirà automaticamente dalla modalità di accoppiamento. Dopo lo spegnimento e la riaccensione, se il motore ha salvato l'emettitore, non ci saranno jog e segnali acustici di avviso e non entrerà automaticamente nello stato di accoppiamento in questo momento.*

7.1 CAMBIO DIREZIONE DI ROTAZIONE (OPZIONALE)

Se premendo SU il motore gira verso il basso, invertire la direzione come segue.



Tenere premuti contemporaneamente i pulsanti SU e GIÙ per 2 secondi (1 jog), la direzione viene cambiata correttamente.

** Il motore deve essere in modalità di inversione senza limiti. Se il motore ha già impostato il limite superiore e inferiore, è possibile cambiare direzione tramite il pulsante P1*

8.0 IMPOSTAZIONI DEI FINECURSA SUPERIORE E INFERIORE

IMPOSTAZIONE FINECURSA MASSIMO



Tenere premuto il pulsante UP per 2 secondi, spostare il motore nella posizione limite superiore desiderata, tenere premuti contemporaneamente i pulsanti UP e STOP per 2 secondi (2 scatti e 3 segnali acustici), il limite superiore è impostato.

IMPOSTAZIONE FINECURSA MINIMO



Tenere premuto il pulsante DOWN per 2 secondi, spostare il motore nella posizione limite inferiore desiderata, tenere premuti contemporaneamente i pulsanti DOWN e STOP per 2 secondi (2 scatti e 3 segnali acustici): il limite inferiore è impostato.

** La posizione limite superiore e quella inferiore non possono essere impostate nella stessa posizione. Una volta impostati correttamente i limiti, il motore entrerà in modalità utente.*

IMPOSTAZIONE AUTOMATICA DEI FINECURSA (SOLO UN METODO VALIDO)

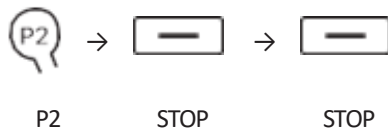


Il motore senza limiti mantiene la tenda in posizione centrale. Tenere premuto il pulsante UP per 2 secondi: il motore funzionerà in modo continuo verso l'alto per più di 3 secondi e si fermerà dopo aver rilevato un ostacolo, impostando il limite superiore. Quindi il motore funzionerà automaticamente verso il basso e si fermerà dopo aver rilevato l'ostacolo; la tenda verrà tirata all'indietro in base al peso della trave inferiore e, dopo aver applicato la tensione, il motore si fermerà in questa posizione, impostando il limite inferiore.

MODALITA' D'USO

8.1 AGGIUNGERE UNA POSIZIONE PREFERITA

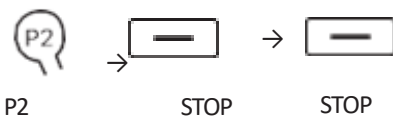
SCEGLIERE POSIZIONE PREFERITA



Dopo aver impostato i limiti, premere SU o GIÙ, spostare il prodotto nella posizione preferita desiderata. Premere una volta P2 (1 scatto e 1 segnale acustico), premere una volta STOP (1 scatto e 1 segnale acustico), premere nuovamente STOP (2 scatti e 3 segnali acustici), la posizione preferita è impostata.

* Tenere premuto il pulsante STOP per 2 secondi, il motore si sposta automaticamente nella posizione desiderata.

ELIMINARE POSIZIONE PREFERITA



Premere una volta P2 (1 jog e 1 segnale acustico), premere una volta STOP (1 jog e 1 segnale acustico), premere nuovamente STOP (1 jog e 1 segnale acustico prolungato): la posizione preferita viene cancellata.

8.2 REGOLAZIONE FINECORSA

REGOLAZIONE DEL FINECORSA DI SALITA



Tenere premuti contemporaneamente i pulsanti UP e STOP per 5 secondi (1 jog e 1 segnale acustico lungo), premere UP o DOWN, spostare il motore nella nuova posizione limite superiore desiderata, tenere premuti contemporaneamente i pulsanti UP e STOP per 2 secondi (2 jog e 3 segnali acustici), il nuovo limite superiore è stato programmato con successo.

REGOLAZIONE DEL FINECORSA DI DISCESA



Tenere premuti contemporaneamente i pulsanti DOWN e STOP per 5 secondi (1 jog e 1 segnale acustico lungo), premere UP o DOWN, spostare il motore nella nuova posizione limite inferiore desiderata, tenere premuti contemporaneamente i pulsanti DOWN e STOP per 2 secondi (2 jog e 3 segnali acustici), il nuovo limite inferiore è stato programmato con successo.

* Dopo aver impostato i nuovi limiti, la posizione preferita originale non verrà eliminata. Se non è in funzione la modalità di regolazione del limite, il motore si fermerà per 2 minuti, poi farà jogging una volta e poi tornerà automaticamente alla modalità utente.

Quando si regolano i limiti, è possibile utilizzare solo il pulsante P1 per le impostazioni di cambio direzione, quindi uscire dallo stato di regolazione.

Tenere premuto il pulsante P1 per più di 2 secondi per uscire dalla modalità di regolazione del limite.

MODALITA' D'USO

9.3 PASSARE DALLA MODALITA' JOD ALLA MODALITA' CORSA CONTINUA



Tenere premuti contemporaneamente i pulsanti SU e GIÙ per 5 secondi (1 corsa), premere STOP una volta, se il motore corre una volta e una volta emessi lunghi segnali acustici, il motore passa alla modalità jog. Se il motore fa jogging due volte e emette 3 segnali acustici, il motore passa alla modalità di funzionamento continuo.

** In modalità jog, premere SU o GIÙ una volta, il motore funzionerà in modalità jog; se si preme per più di 2 secondi, il motore funzionerà ininterrottamente.*

9.4 PASSARE DALLA MODALITA' JOG ALLA MODALITA' CORSA CONTINUA



Premere P2 una volta (1 corsa e 1 segnale acustico), premere SU una volta (1 corsa e 1 segnale acustico), premere di nuovo SU, se il motore corre due volte e emette 3 segnali acustici, il motore passa alla modalità 2. Se il motore fa jogging una volta e emette un segnale acustico lungo una volta, il motore passa alla modalità 1.

**Modalità predefinita di fabbrica 1;*

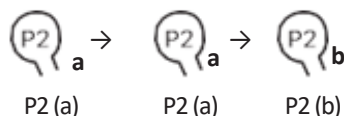
La modalità 1 viene applicata al motore dello schermo zip senza struttura autobloccante, può impostare automaticamente il limite, senza la funzione di ritorno automatico del limite inferiore;

La modalità 2 è dotata di motore dello schermo zip con struttura autobloccante e funzione di ritorno automatico per il limite inferiore (bloccaggio e sbloccaggio automatici)

Se il motore si trova nella posizione limite inferiore, dopo essere passato alla Modalità 2, premere il pulsante UP, il motore prima scorrerà verso il basso per sbloccarsi e poi correrà verso l'alto

9.5 ABBINAMENTO ED ELIMINAZIONE DI UN TELECOMANDO AGGIUNTIVO

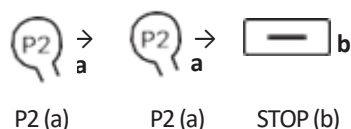
METODO 1:



Premere P2 una volta (1 corsa e 1 segnale acustico) e P2 una volta (1 corsa e 1 segnale acustico) sull'emettitore esistente, premere P2 una volta sul nuovo emettitore (2 corse e 3 segnali acustici), il nuovo emettitore è accoppiato al motore.

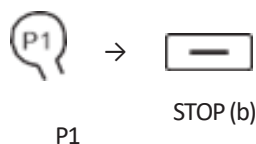
• Ripetendo questa procedura verrà eliminato l'emettitore appena associato.

METODO 2:



Premere P2 una volta (1 jog e 1 segnale acustico) e P2 una volta (1 jog e 1 segnale acustico) sull'emettitore esistente, tenere premuto lo STOP sul nuovo emettitore per 2 secondi (2 jog e 3 segnali acustici), il nuovo emettitore viene accoppiato al motore.

METODO 3:



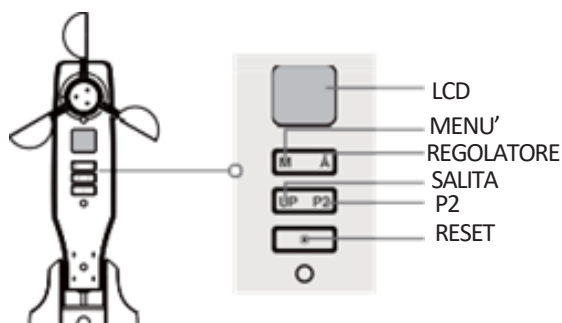
Tenere premuto il pulsante P1 per 2 secondi (1 jog), pulsante di rilascio, il motore emette un lungo segnale acustico una volta. Tenere premuto lo STOP sul nuovo emettitore per 2 secondi (2 jog e 3 segnali acustici), il nuovo emettitore è accoppiato al motore.

- **Ripetendo questa procedura verrà eliminato l'emettitore appena associato.**

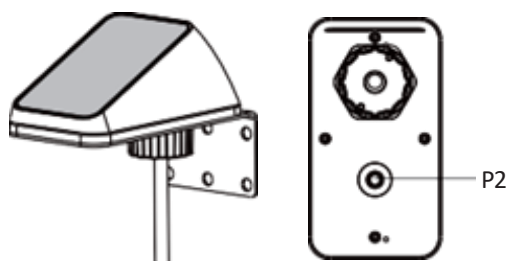
* (a) come emettitore esistente, (b) come nuovo emettitore da accoppiare/eliminare; Tutte le impostazioni del motore verranno mantenute dopo l'aggiunta del nuovo emettitore.



10 ABBINAMENTO CON SENSORI SOLE/VENTO E SENSORI PIOGGIA



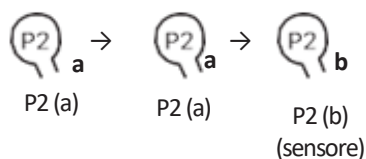
Sensore vento-sole alimentato ad energia solare



Sensore pioggia

10.1 ABBINAMENTO ED ELIMINAZIONE DI UN SENSORE

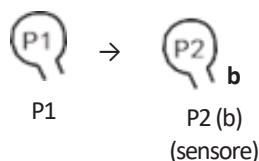
METODO 1:



Premere una volta P2 (1 jog e 1 segnale acustico) e una volta P2 (1 jog e 1 segnale acustico) sull'emettitore esistente, premere una volta P2 sul nuovo sensore (2 jog e 3 segnali acustici), il nuovo sensore viene accoppiato al motore.

- **Ripetendo questa procedura, il sensore appena accoppiato verrà eliminato.**

METODO 2:



Tenere premuto il pulsante P1 per 2 secondi (1 jog), rilasciare il pulsante, il motore emette un segnale acustico lungo. Premere una volta P2 sul nuovo sensore (2 jog e 3 segnali acustici), il nuovo sensore è accoppiato al motore.

* (a) come emettitore esistente, (b) come nuovo sensore da accoppiare/eliminare. Aggiungere solo sensori multipli attualmente validi, gli altri sono coperti.

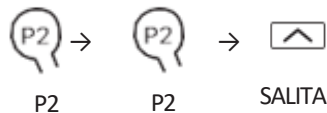
10.2 ABILITARE E DISABILITARE IL SENSORE



Premere una volta P2 (1 jog e 1 segnale acustico), premere una volta UP (1 jog e 1 segnale acustico), premere una volta STOP; se il motore esegue un jog e emette un segnale acustico lungo, la funzione di rilevamento del sensore è disabilitata. Se il motore esegue due jog ed emette 3 segnali acustici, la funzione di rilevamento del sensore è abilitata.

- **La funzione di rilevamento del sensore è abilitata per impostazione predefinita.**

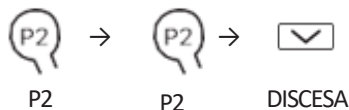
10.3 ABILITARE E DISABILITARE IL SENSORE SOLE



Premere una volta il tasto P2 (1 jog e 1 segnale acustico), premere nuovamente il tasto P2 (1 jog e 1 segnale acustico), premere una volta il tasto UP: se il motore esegue un jog e emette un segnale acustico lungo, il rilevamento del sole è disattivato. Se il motore esegue due jog ed emette 3 segnali acustici, il rilevamento del sole è attivato.

- **Il rilevamento del sole è abilitato per impostazione predefinita.**

10.4 ABILITARE E DISABILITARE IL SENSORE PIOGGIA



Premere una volta il tasto P2 (1 jog e 1 segnale acustico), premere nuovamente il tasto P2 (1 jog e 1 segnale acustico), premere una volta il tasto DOWN: se il motore esegue un jog e emette un segnale acustico lungo, il rilevamento della pioggia è disattivato. Se il motore esegue due jog ed emette 3 segnali acustici, il rilevamento della pioggia è attivato.

- **Il rilevamento della pioggia è abilitato per impostazione predefinita.**

10.5 CONTROLLO DEI SENSORI

Quando sono impostati dei finecorsa:

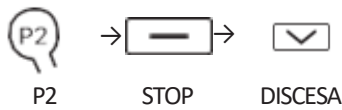
- Se il sensore vento-sole invia un comando per vento forte e luce debole e il sensore pioggia invia un comando per pioggia forte, il motore si sposterà nella posizione limite superiore.
- Se il sensore vento-sole invia un comando per luce forte e il sensore pioggia invia un comando per pioggia debole, il motore si sposterà nella posizione limite inferiore.

Una volta che il motore riceve un comando per vento forte, non può essere controllato per 8 minuti.

Il comando di vento forte può essere eseguito solo quando il motore è inattivo (non in funzione).



11 FUNZIONE DI ROLLBACK DEBUG MANUALE/AUTOMATICO (è valida solo la modalità 2)



Premere una volta P2 (1 jog e 1 segnale acustico), premere una volta STOP (1 jog e 1 segnale acustico), premere una volta DOWN; se il motore esegue due jog e emette 3 segnali acustici, il motore passa alla funzione di rollback di debug manuale. Se il motore esegue un jog e emette un segnale acustico lungo, il motore passa alla funzione di rollback di debug automatico.

*** L'impostazione predefinita di fabbrica è la funzione di rollback con debug automatico.**

Dopo aver impostato i limiti, il motore raggiunge la posizione limite inferiore e poi arretra di una breve distanza nella direzione opposta per tendere il tessuto.

Se il motore si muove verso l'alto dalla posizione di arretramento, deve prima raggiungere la posizione limite inferiore e poi muoversi verso l'alto per rilasciare il tessuto.

Il rilevamento del sole è abilitato per impostazione predefinita.

11.1 FUNZIONE DI ROLLBACK CON RILEVAMENTO SENSIBILE DELLO STALLO VERSO IL BASSO



Premere una volta P2 (1 jog e 1 segnale acustico), premere una volta DOWN (1 jog e 1 segnale acustico), premere nuovamente DOWN: se il motore esegue un jog e emette un segnale acustico lungo, la funzione di rilevamento sensibile dello stallo è disabilitata. Se il motore esegue due jog ed emette 3 segnali acustici, la funzione di rilevamento sensibile dello stallo è abilitata.

*** La funzione di rollback con rilevamento dello stallo verso il basso è abilitata per impostazione predefinita.**

Se è presente un limite, il motore si trova nella direzione verso l'alto, verrà respinto e protetto. Dopo aver rimbalzato per una certa distanza, continuerà a funzionare verso l'alto. Se incontra resistenza nella stessa posizione due volte, si fermerà dopo il secondo rimbalzo di resistenza. Se non è presente alcun limite, il motore funzionerà verso l'alto e si fermerà dopo aver rilevato un ostacolo.

Se c'è un limite, il motore è in direzione discendente, verrà respinto e protetto. Dopo aver rimbalzato per una certa distanza, continuerà a funzionare verso il basso. Se incontra resistenza nella stessa posizione due volte, si fermerà dopo il secondo incontro con il rimbalzo. Se non c'è limite, la resistenza leggera non funziona.



12 INDICE RAPIDO

	IMPOSTAZIONI	STEP	
1	ABBINAMENTO	P1(premere 2S) → Stop	
2	CAMBIO DIREZIONE DI ROTAZIONE	SALITA + DISCESA	
3	IMPOSTAZIONE DEI FINECORSI INFERIORE E SUPERIORE	1 FINECORSO DI SALITA	SALITA → SALITA + STOP
		2 FINECORSO DI DISCESA	DISCESA → DISCESA + STOP
		3 IMPOSTAZIONE AUTOMATICA DEI FINECORSI	SALITA
4	AGGIUNGERE ED ELIMINARE LA POSIZIONE PRE-FERITA	P2 → Stop → Stop	
5	REGOLAZIONE FINECORSO	1 REGOLAZIONE FINECORSO DI SALITA	SALITA + STOP → SALITA o DISCESA → SALITA + STOP
		2 REGOLAZIONE FINECORSO DI DISCESA	DISCESA + STOP → SALITA o DISCESA → DISCESA + STOP
6	PASSARE DALLA MODALITÀ JOG ALLA MODALITÀ DI FUNZIONAMENTO CONTINUO	SALITA+ DISCESA → STOP	
7	COMMUTAZIONE MODALITÀ MOTORE	P2 → SALITA → SALITA	
8	ABBINARE ED ELIMINARE UN TELECOMANDO AGGIUNTIVO	1 ABBINARE O ELIMINARE TELECOMANDO AGGIUNTIVO	P2(a) → P2 (a) → P2(b)
		2 ABBINARE TELECOMANDO AGGIUNTIVO	P2(a) → P2 (a) → STOP(b)
		3 ABBINARE O ELIMINARE TELECOMANDO AGGIUNTIVO	P1(premere 2S) → STOP(b)
9	ABBINARE ED ELIMINARE UN SENSORE	1 AGGIUNGERE O ELIMINARE I SENSORI	P2(a) → P2 (a) → P2(b) (sensore)
		2 AGGIUNGERE UN SENSORE	P1(premere 2S) → P2(b) (sensore)
10	ABBINARE ED ELIMINARE IL RILEVAMENTO DEL SENSORE	P2 → SALITA → STOP	
11	ABILITARE E DISABILITARE IL SENSORE SOLE	P2 → P2 → SALITA	
12	ABILITARE E DISABILITARE IL SENSORE PIOGGIA	P2 → P2 → DISCESA	
13	FUNZIONE DI ROLLBACK DEBUG MANUALE/AUTOMATICO (è valida solo la modalità 2)	P2 → STOP → DISCESA	
14	FUNZIONE DI ROLLBACK CON RILEVAMENTO SENSIBILE DELLO STALLO VERSO IL BASSO	P2 → DISCESA → DISCESA	



13 RISOLUZIONE DEI PROBLEMI

PROBLEMI	POSSIBILI CAUSE	SOLUZIONI
IL MOTORE NON RISPONDE	LA BATTERIA DEL MOTORE È SCARICA	RICARICARE CON ADATTATORE COMPATIBILE
	INTERRUZIONE DI CORRENTE O COLLEGAMENTO ERRATO	CONTROLLARE ATTENTAMENTE I COLLEGAMENTI DELL'ALIMENTAZIONE E DEI CAVI E SEGUIRE LE ISTRUZIONI DI CABLAGGIO
	INTERFERENZE RADIO / SCHERMATURA	CONTROLLARE CHE L'ANTENNA SUL MOTORE SIA INTATTA ED ESPOSTA. VERIFICARE LA PRESENZA DI POSSIBILI FONTI DI INTERFERENZE RADIO
	TELECOMANDO FUORI DAL RAGGIO D'AZIONE	PROVARE AD UNA DISTANZA PIÙ RAVVICINATA
IL TELECOMANDO NON PUÒ CONTROLLARE UN SINGOLO MOTORE	PIÙ MOTORI SONO ABBINATI NELLO STESSO CANALE	ABBINARE CORRETTAMENTE IL SINGOLO MOTORE CON IL TELECOMANDO
		UTILIZZARE TELECOMANDI MULTICANALE PER CONTROLLARE PROGETTI CON PIÙ MOTORI ASSICURANDOTI CHE OGNI CANALE CONTROLLI UN SOLO MOTORE
IL MOTORE NON FUNZIONA, SI AVVIA TROPPO LENTAMENTE O FA DEI RUMORI FORTI	I COLLEGAMENTI NON SONO CORRETTI	CONTROLLARE I COLLEGAMENTI
	INSTALLAZIONE NON CORRETTA O SOVRACCARICO	CONTROLLARE L'INSTALLAZIONE O IL SOVRACCARICO
IL MOTORE SI FERMA DURANTE LA SALITA E LA DISCESA	IL MOTORE HA SUPERATO IL LIMITE DI FINECORSO INFERIORE	REGOLARE NUOVAMENTE IL FINECORSO INFERIORE
	LA DURATA DEI GIRI DURA PIÙ DI 6 MINUTI	LASCIARE RAFFREDDARE IL MOTORE PER CIRCA 20 MINUTI

8.0 SMALTIMENTO DEL PRODOTTO

Questo prodotto è parte integrante dell'automazione, deve essere smaltito assieme ed essa. Come per le operazioni svolte durante l'installazione, anche al termine della vita del prodotto, le operazioni di smantellamento devono essere eseguite da personale qualificato. Questo prodotto è costituito da diverse tipologie di materiali: alcuni riciclabili e altri che devono essere smaltiti. È necessario informarsi sui sistemi di riciclaggio o smaltimento previsti dai regolamenti vigenti sul vostro territorio, per questa categoria di prodotto. Il materiale dell'imballo del prodotto va smaltito nel pieno rispetto della normativa locale vigente.



Non smaltire insieme ai rifiuti generici.



Riciclare correttamente le batterie e i prodotti elettrici danneggiati.

11.0 DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA'

Attraverso la presente, S.G. Elettronica S.r.l. dichiara che i prodotti delle linee:

HDP (...)

Sono conformi ai requisiti essenziali e alle altre disposizioni pertinenti che sono stabilite dalle direttive 2006/95/CE, 2004/108/CE e 1999/5/CE (applicabile solo per i prodotti con ricevente a bordo).

La dichiarazione di conformità CE può essere richiesta a S.G. Elettronica S.r.l.

S. L. Zottino